

RoboDog



다가올 미래를 뒤바꿀 AI

로보독- USB동글 연결

인공지능과 로봇의 조화로 태어난 로보독

WWW.JUNILAB.CO.KR

동글 준비하기

로보독을 하기의 PC용 코딩 언어를 사용 할 경우 블루투스 동글을 준비한다.

◆ 스크래치 ◆ 엔트리 ◆ 파이썬

1단계. USB 동글 연결



● 처음 로보독과 연결할 때

- ① USB 동글을 커넥터에 꽂는다.
- ② 동글의 빨간 LED가 빠르게 깜박거린다.
- ③ 로보독 전원을 켜다.
- ④ 헤드LED에 로보독 ID 끝2자리가 나타난다.
- ⑤ USB 동글의 빨간 LED 깜박임이 멈춘다.

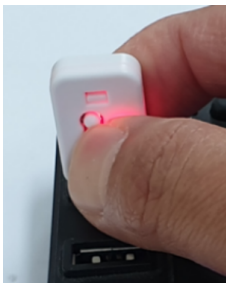


동글과 로보독이 연결 성공하면
서로 쌍(짝)이된다.

쌍을 맺은 제품은 함께 보관하여
다른 동글과 섞이지 않도록 주의한다.

동글 초기화

동글에 저장된 로보독 ID
정보를 삭제하는
초기화 과정입니다.



● 만약, 정상 연결이 안되었을 경우

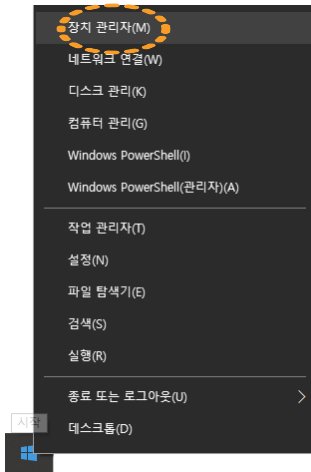
- ㉓ 사진과 같이 동근버튼을 길게 누른다.
- ㉔ 빨간 LED가 빠르게 깜박거린다.

● 새로운 로보독과 연결하고자 할 경우

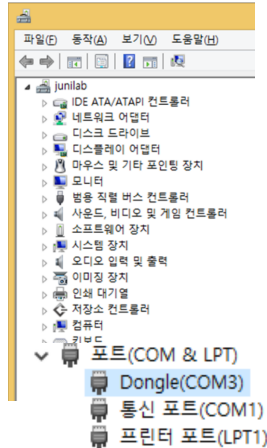
동글 초기화 후 " 처음 로보독과 연결할 때" 실행한다.

2단계. 환경 설정

① 시작 위에서 마우스 오른쪽 클릭

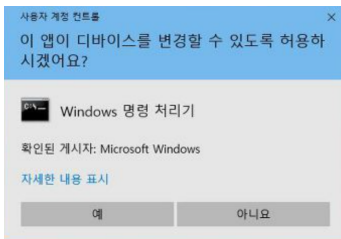


② 포트(COM&LPT)에서
Dongle(COM ●) 설치 여부 확인한다.



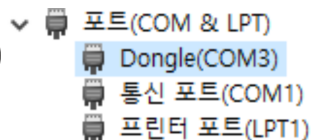
3단계. USB 드라이버 설치

- ① www.junilab.co.kr → 공지사항 → [USB동글원도우드라이버] 게시물을 확인한다.
- ② 첨부 파일 DongleSetup 압축해제한다.
- ③ dogngleSetup.bat 파일을 더블클릭하여 실행한다.



Dongle 드라이버가 미설치되었을
경우에만 3단계를 실행합니다.

- ④ 장치관리자에서 드라이버를 확인한다.
(Dongle(COM●)에서 COM 번호는 자동으로 부여된다.)



단체교육 주의사항

USB동글-로보독 연결



1. 2인 이상 블루투스 연결 방법

5인 이상 수업 할 때는 아래와 같이 블루투스를 연결하도록 한다.

1

동글(A)을 USB포트에 꽂는다. (빨간LED점멸됨)

2

로보독(A) 1대를 배터리 연결한다.

3

연결한 동글(A)-로보독(A)는 함께 보관한다.

그럼, 다시 블루투스 연결 시도 시 함께 보관한 로보독과 동글은 혼선 없이 사용할 수 있다.

한꺼번에 여러대의 로보독 배터리를 연결하면 자신의 로보독과 다른 USB동글과 연결되는 경우가 발생하고 혼선을 야기한다.

따라서 많은 인원이 수업 할 때는 딱 한 대의 동글과 한 대의 로보독 전원을켜서 1:1 연결하도록 한다.

보관하기

연결된 로보독과 동글은 식별 가능한 표시를 하고 함께 보관하기를 권장합니다.

더 많은 정보가 필요하시면 언제든지 연락 주세요. TEL)1599-4729, help@junilab.co.kr

단체교육 주의사항

USB동글-로보독 연결



2. 블루투스 연결이 혼선되었을 때

나의 로보독과 다른 USB 동글이 연결되었을 때,
또는 나의 USB 동글을 다른 로보독과 연결하고자 할 경우에 하기와 같이 연결
한다.

1

연결하고자 하는 로보독 전원을 끈다.

2

USB동글을 PC USB 포트에 꽂고 둥근 버튼을 꾹~ 누른다.

USB동글의 빨강 LED가 천천히 깜박거리기 후 빠르게 깜박거리다.
동글에 저장된 로보독 ID 정보가 삭제된다.

3

연결하고자 하는 로보독 한 대만 전원을 켜다.

블루투스 연결이 안된 로보독과 USB 동글의 LED는 깜
박거리다가 블루투스 연결이 맺어지면
USB동글의 LED 깜박임이 멈추고 불이 켜진다.

반드시 연결하고자 하는
로보독과 USB동글 각 1대씩만
전원을 켜도록 한다.

보관하기

연결된 로보독과 동글은
식별 가능한 표시를 하고
함께 보관하기를
권장합니다.

더 많은 정보가 필요하시면 언제든지 연락 주세요. TEL)1599-4729, help@junilab.co.kr